

# Hertentamen Lineaire Algebra 2

05-08-2003, 10.00-13.00 uur

**I. (1.5 punten)** We beschouwen  $\mathbb{R}^4$  met standaard coördinaten  $(x_1, \dots, x_4)$  en het standaard inproduct, en de lineaire deelruimte  $U = \{ x \in \mathbb{R}^4 \mid x_1 + x_2 = x_3 - x_4 = 0 \}$ .

1. Bepaal de matrix van de orthogonale projectie op  $U$ .
2. Bereken de orthogonale projectie van de vektor  $(1, 2, 3, 4)$  op het orthogonale complement  $U^\perp$  van  $U$ .

**Oplossing:** 1. Een basis van  $U$  is  $(1, -1, 0, 0)$ ,  $(0, 0, 1, 1)$ . Definieer

$$A := \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix};$$

dan is de matrix van de orthogonale projectie  $p_U$  op  $U$

$$\begin{aligned} P_U &= A(A^t A)^{-1} A^t = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

2. Er geldt  $p_{U^\perp} = id - p_U$ , dus

$$P_{U^\perp} = I_4 - P_U = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix},$$

dus  $p_{U^\perp}(1, 2, 3, 4) = \frac{1}{2}(3, 3, -1, 1)$ .

**II. (2 punten)** Beschouw  $\mathbb{C}^3$  met standaardbasis  $\{e_1, e_2, e_3\}$  en standaard inproduct  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ . Bepaal alle lineaire afbeeldingen  $T : \mathbb{C}^3 \rightarrow \mathbb{C}^3$  die zowel aan 1. als ook aan 2. voldoen:

1.  $T(e_1) = ie_2$  en  $\langle T(e_2), e_2 \rangle = \langle T(e_3), e_3 \rangle = 0$ .
2.  $T$  is hermites t.o.v.  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ .

Laat zien dat geen van deze  $T$ 's unitair is.

**Oplossing:** De matrix  $A$  van zo'n  $T$  heeft wegens 1. de vorm  $A = \begin{pmatrix} 0 & a & c \\ i & 0 & d \\ 0 & b & 0 \end{pmatrix}$ .  $T$  is hermites d.e.s.d. als  $A$  hermites is, dus d.e.s.d. als

$$\begin{pmatrix} 0 & a & c \\ i & 0 & d \\ 0 & b & 0 \end{pmatrix} = A = A^* = \bar{A}^t = \begin{pmatrix} 0 & -i & 0 \\ \bar{a} & 0 & \bar{b} \\ \bar{c} & \bar{d} & 0 \end{pmatrix}$$

dus d.e.s.d. als  $a = -i$ ,  $c = 0$ ,  $d = \bar{b}$ . De gevraagde  $T$ 's zijn dus precies degene met matrix  $A = \begin{pmatrix} 0 & -i & 0 \\ i & 0 & \bar{b} \\ 0 & b & 0 \end{pmatrix}$ ,  $b \in \mathbb{C}$ , t.o.v. de standaardbasis.

De kolommen van zo'n  $A$  vormen geen orthonormale basis van  $\mathbb{C}^3$ , dus  $A$  en daarmee  $T$  is niet unitair.

**III. (2,5 punten)** Beschouw op  $\mathbb{R}^3$  de kwadratische vorm

$$f(x) = 3x_1^2 + 4x_2^2 + 3x_3^2 - 2\sqrt{2}x_1x_2.$$

1. Bepaal een hoofdassenvorm van  $f$ , en een orthonormale basis van  $\mathbb{R}^3$  ten opzichte waarvan deze vorm wordt aangenomen.
2. Bepaal normaalvorm en type van het kwadratisch oppervlak in de  $\mathbb{R}^3$  met vergelijking

$$3x_1^2 + 4x_2^2 + 3x_3^2 - 2\sqrt{2}x_1x_2 - 6x_3 + 2 = 0.$$

**Oplossing:** 1. De bij  $f$  horende symmetrische matrix is  $\begin{pmatrix} 3 & -\sqrt{2} & 0 \\ -\sqrt{2} & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$  met karakteristiek polynoom  $-(\lambda - 2)(\lambda - 3)(\lambda - 5)$ , dus met eigenwaarden  $\lambda_1 = 2$ ,  $\lambda_2 = 3$ ,  $\lambda_3 = 5$ . Een ONB van  $\mathbb{R}^3$  bestaande uit eigenvektoren van  $A$  is

$$\frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ bij } \lambda_1, \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ bij } \lambda_2, \quad \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ -\sqrt{2} \\ 0 \end{pmatrix} \text{ bij } \lambda_3.$$

T.o.v. deze basis wordt de hoofdassenvorm  $f(y) = 2y_1^2 + 3y_2^2 + 5y_3^2$  aangenomen.

2. Door de coördinatentransformatie

$$x_1 = \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}}y_1 + \frac{1}{\sqrt{3}}y_3 \quad , \quad x_2 = \frac{1}{\sqrt{3}}y_1 - \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}}y_3 \quad , \quad x_3 = y_2$$

krijgen we de normaalvorm

$$\begin{aligned} 3x_1^2 + 4x_2^2 + 3x_3^2 - 2\sqrt{2}x_1x_2 - 6x_2 + 2 &= 2y_1^2 + 3y_2^2 + 5y_3^2 - 6y_2 + 2 \\ &= 2y_1^2 + 3(y_2 - 1)^2 + 5y_3^2 - 1 ; \end{aligned}$$

dit is een ellipsoïde.

**IV. (3 punten)** Bepaal een Jordan-normaalvorm en een Jordanbasis voor de matrix

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} .$$

Het karakteristieke polynoom van  $A$  is  $-(\lambda - 2)^2(\lambda + 2)^3$ , dus heeft  $A$  de twee eigenwaarden  $\lambda_1 = 2$  en  $\lambda_2 = -2$ .

De rang van  $A - 2I_5$  is 4, dus de meetkundige multipliciteit van  $\lambda_1$  is  $5 - 4 = 1$ , dus is er één Jordanblok bij  $\lambda_1$ , en wel een  $(2 \times 2)$ -blok omdat de algebraïsche multipliciteit van  $\lambda_1$  is 2. De rang van  $A + 2I_5$  is 3, dus de meetkundige multipliciteit van  $\lambda_2$  is  $5 - 3 = 2$ . Dit betekent dat er twee Jordanblokken bij  $\lambda_2$  zijn, en wel één  $(1 \times 1)$ -blok en één  $(2 \times 2)$ -blok omdat de algebraïsche multipliciteit 3 is.

Conclusie: Een Jordan-normaalvorm voor  $A$  is

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} .$$

Een basis  $\{b_1, b_2, \dots, b_5\}$  is een Jordanbasis voor  $A$  die deze Jordan-normaalvorm geeft indien

$$b_1 = (A - 2I_5)b_2 \neq 0 \quad , \quad (A - 2I_5)^2 b_2 = 0$$

en

$(A + 2I_5)^2 b_3 = 0$  ,  $b_4 = (A + 2I_5)b_5 \neq 0$  ,  $(A + 2I_5)^2 b_5 = 0$  ,  $b_3$  en  $b_4$  lineair onafhankelijk .

We hebben

$$(A - 2I_5) = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -4 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -4 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}, \quad (A - 2I_5)^2 = \begin{pmatrix} 8 & 0 & 0 & 0 & -8 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 16 & -16 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 16 & 0 \\ -8 & 0 & 0 & 0 & 8 \end{pmatrix};$$

we kunnen dus kiezen  $b_2 := e_2$ ,  $b_1 := e_1 + e_5$ , waarbij  $e_i$  de  $i$ -de eenheidsvektor is.

We hebben

$$(A + 2I_5) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad (A + 2I_5)^2 = \begin{pmatrix} 4 & 8 & 0 & 0 & 4 \\ 0 & 16 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 4 & 8 & 0 & 0 & 4 \end{pmatrix};$$

dus kunnen we kiezen  $b_3 := e_1 - e_5$ ,  $b_5 := e_4$ ,  $b_4 := 2e_3$ .

**V. (4 punten)** Laat  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  een eindigdimensionale reële vektorruimte met inproduct zijn, en  $T : V \rightarrow \mathbb{R}$  een lineaire afbeelding. Het is een (hier niet te bewijzen) feit dat er een unieke  $v_T \in V$  bestaat zodat  $T(v) = \langle v, v_T \rangle$  voor alle  $v \in V$ .

Beschouw nu de (oneindigdimensionale) reële vektorruimte

$$V := \{ (x_n)_{n \in \mathbb{N}} \mid x_n \in \mathbb{R} \text{ voor alle } n \in \mathbb{N}, x_n = 0 \text{ voor alle behalve eindig veel } n \in \mathbb{N} \}$$

met optelling en scalaire vermenigvuldiging

$$(x_n)_{n \in \mathbb{N}} + (y_n)_{n \in \mathbb{N}} := (x_n + y_n)_{n \in \mathbb{N}}, \quad \lambda \cdot (x_n)_{n \in \mathbb{N}} := (\lambda x_n)_{n \in \mathbb{N}}.$$

1. Laat zien dat een inproduct  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  in  $V$  wordt gedefinieerd door

$$\langle x, y \rangle := \sum_{n \in \mathbb{N}} x_n y_n$$

voor  $x = (x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ ,  $y = (y_n)_{n \in \mathbb{N}}$ .

2. Geef een voorbeeld van een lineaire afbeelding  $T : V \rightarrow \mathbb{R}$  waarvoor geen vektor  $v_T \in V$  bestaat met  $T(v) = \langle v, v_T \rangle$  voor alle  $v \in V$ .



Cijfer  $\geq \max\{1, \min\{10, \text{aantal behaalde punten}\}\}$